



警告:只能由专业的升降机技术人员来对升降机进行重新调节和维护保养. 不规范的操作可导致人身伤害, 致命事故或财产损失. 在对内部元件进行维护保养之前, 应确保油缸油路已关闭, 升降机电源已切断, 以及阀内的压力通过安全排放阀已减小为零.

控制阀块已经调节好并且已检测好. 在对阀块进行重新调节之前, 应检查电气功能. 应检查, 电磁线圈是否带电, 拆下六角螺母, 并轻轻取下线圈-可以觉察到有吸引力.

KV 预调节:在同一平面上调节1. 在同一平面上调节 **5** (KV1S 和 KV2S).

- KV1P**
1. 循环阀: 当油泵在吊篮未负荷的情况下启动时, 吊篮应在启动前还停止1秒钟, 节流阀 **1**(顺时针方向)引起一个较短的延迟时间, 引起一个较长的延迟时间. (注意:<为拧进/入 为拧出>).
 停车:在停止位置, 油泵关闭. 根据负载和行驶速度, 升降机可能不平稳停车.
 - S 过压阀: , 拧进 ‘可导致一个较高的最大压力, , 拧出 ‘可导致一个较小的最大压力. 在 ‘拧出 ‘后, 可打开一会儿安全排放口H.
 检测过压阀:在油泵正在运行的情况下, 关闭栓严禁突然关闭!

- KV1S**
1. 循环阀:当油泵在吊篮未负荷的情况下启动和线圈 **A** 带电时, 吊篮应在启动前还停止 **1** 秒钟, 节流阀 **1**(顺时针方向)引起一个较短的延迟时间, 引起一个较长的延迟时间
 5. 上面停车:在停止位置线圈 **A** 不带电, 通过时间继电器使油泵减速约 $\frac{1}{2}$ 秒, 为此, 通过打开循环阀, 并相应调节节流阀 **5**, 使升降机平稳停车. (顺时针方向)导致一个平稳停车, 导致一个不平稳停车. 预调节:夹断电磁线圈 **A**, 在油泵正在运行的情况下, 调节节流阀 **5**, 加大拧入, 直到升降机向上加速. 然后慢慢拧出, 直到升降机再次减速.
 挑选超程: 在相对较高速度的情况下, 通过时间继电器如同在 ‘平稳停车 ‘时, 升降机将超程停止位置几个厘米. 在超程的情况下, 将激励蠕动线圈向下 **D**, 并且使升降机向后下降至停止位置.
 - S 过压阀: , 拧进 ‘可导致一个较高的最大压力, , 拧出 ‘可导致一个较小的最大压力. 在 ‘拧出 ‘后, 可打开一会儿安全排放口 **H**.
 检测过压阀:在油泵正在运行的情况下, 关闭栓严禁突然关闭!

- KV2P**
1. 循环阀:当油泵在吊篮未负荷的情况下启动时, 吊篮应在启动前还停止1秒钟, 节流阀 **1** (顺时针方向)引起一个较短的延迟时间, 引起一个较长的延迟时间
 停车:在停止位置, 油泵关闭. 根据负载和行驶速度, 升降机可能不平稳停车
 - S 过压阀: , 拧进 ‘可导致一个较高的最大压力, , 拧出 ‘可导致一个较小的最大压力. 在 ‘拧出 ‘后, 可打开一会儿安全排放口 **H**.
 检测过压阀:在油泵正在运行的情况下, 关闭栓严禁突然关闭!

- KV2S**
1. 循环阀:当油泵在吊篮未负荷的情况下启动和线圈 **A** 带电时, 吊篮应在启动前还停止1秒钟, 节流阀 **1** (顺时针方向)引起一个较短的延迟时间, 引起一个较长的延迟时间
 5. 上面停车:在停止位置线圈 **A** 不带电, 通过时间继电器使油泵减速约 $\frac{1}{2}$ 秒, 为此, 通过打开循环阀, 并相应调节节流阀 **5**, 使升降机平稳停车. (顺时针方向)导致一个平稳停车, 导致一个不平稳停车. 预调节:夹断电磁线圈 **A**, 在油泵正在运行的情况下, 调节节流阀 **A**, 加大拧入, 直到升降机向上加速. 然后慢慢拧出, 直到升降机再次减速.
 挑选超程:在相对较高速度的情况下, 通过时间继电器如同在 ‘平稳停车 ‘时, 升降机将超程停止位置几个厘米. 在超程的情况下, 将激励蠕动线圈向下 **D**, 并且使升降机向后下降至停止位置.
 - S 过压阀: , 拧进 ‘可导致一个较高的最大压力, , 拧出 ‘可导致一个较小的最大压力. 在 ‘拧出 ‘后, 可打开一会儿安全排放口 **H**.
 检测过压阀:在油泵正在运行的情况下, 关闭栓严禁突然关闭!

控制阀块已经检测并调节好. 在调节进行变动之前应检查控制阀块电气功能. 应检查, 电磁线圈是否带电, 拆下六角螺母, 并轻轻取下线圈-可以觉察到有吸引力.

KV预调节: 调节 **7** 和 **9**, 螺丝头应于六角螺丝头齐平

KV1P/ KV1S

- 6.** 向下启动: 在线圈D带电的情况下, 根据节流阀 **6** 使升降机向下进行加速. 节流阀 **6** (顺时针方向) 导致一个向下平稳启动, 导致一个向下不平稳启动. 预调节: 调节节流阀 **6**, 完全关上节流阀 **6**, 然后使电磁阀D得电. 调节节流阀 **6**, 慢慢拧出, 直到升降机向下加速.
 - 9.** 下降速度: 线圈D带电, 使升降机产生较高的下降速度, 根据节流阀 **9** 使升降机产生一个最高的下降速度. (顺时针方向) 导致一个较慢的下降速度, 导致一个较快的下降速度.
- 下面停车: 在停止位置, 线圈 **D** 不带电, 根据内置的减震装置, 升降机停车,
H 安全排放口: (逆时针方向) 旋转打开阀, 并且升降机向下行驶

KV2P/ KV2S

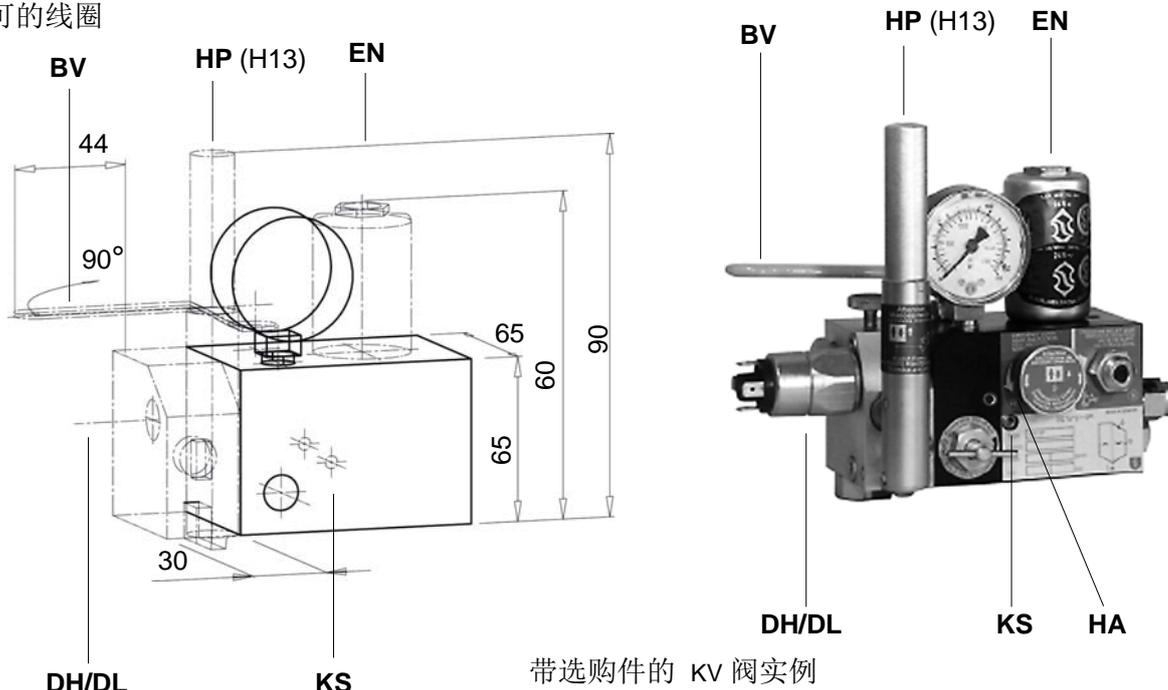
- 6.** 向下启动: 在线圈C和线圈D带电的情况下, 根据节流阀 **6** 使升降机向下进行加速. 节流阀 **6** (顺时针方向) 导致一个向下平稳启动, 导致一个向下不平稳启动. 预调节: 调节节流阀 **6**, 完全关上节流阀 **6**, 然后电磁阀 **D** 和电磁阀 **D** 得电. 调节节流阀 **6**, 慢慢拧出, 直到升降机向下加速.
 - 7.** 下降速度: 线圈 **C** 和线圈 **D** 带电, 使升降机产生较高的下降速度, 根据节流阀7使升降机产生一个最高的下降速度. (顺时针方向) 导致一个较慢的下降速度, 导致一个较快的下降速度.
- 向下制动: 线圈 **C** 不带电, 线圈 **D** 还带电, 根据节流阀调节 **9** 使升降机进行减速. (顺时针方向) 导致一个平稳制动, 导致一个不平稳制动. 注意: 不能完全关闭!
- 9.** 向下蠕动: 线圈 **C** 不带电并且线圈 **D** 带电, 根据节流阀 **9** 使升降机以蠕动速度继续运行. 节流阀 **4** (顺时针方向) 导致一个较慢的蠕动速度, 导致一个较快的蠕动速度.
- 下面停车: 在停止位置, 线圈 **D** 不带电, 根据内置的减震装置, 升降机停车,
H 安全排放口: (逆时针方向) 旋转打开阀, 并且升降机向下行驶
- KS** 活塞防护装置: 电磁阀 **D** 都不带电! 通过松开锁紧螺丝和通过拧入-(高压) 或拧出-(低压) 调节螺丝 **K** 来调节活塞防护装置. 在安全排放口 **H** 打开的情况下, 完全拧入 **K**, 然后向后转半圈, 可使空载的升降机向下行驶. 若升降机还停止不动, 必须拧出调节螺丝 **K** 直到升降机刚好运行, 然后拧出半转, 使升降机在油温较低的情况下也可下降.

选购件

选购 KV-配置

BV	球阀	单个配置
EN	备用线圈	RS 安全阀
HP	H 13 手动泵	ES 安全阀限位开关
KS	活塞防护装置	
DH	压力开关 10-100 巴	
DL	压力开关 1-10 巴	
CSA	许可的线圈	

所显示的 KV 选购件为 KV1P 阀的描述. 相同的选购件也适用于所有其它的 KV 类型阀



带选购件的 KV 阀实例